

LINEE GUIDA PER INSTALLAZIONE REGOLATORE WOODWARD TIPO UG8 D/L

Prima di installare il regolatore assicurarsi che:

1. Il sistema di trascinamento-regolatore del motore non presenti consumi ed i giochi siano nella norma.
2. Il piano di appoggio del motore e la sotto-base del regolatore non presentino ammaccature o residui di materiale
3. Gli snodi ed i perni delle articolazioni del sistema di comando del treno delle pompe combustibile non abbiano giochi eccessivi (Fig.1).

ENERPAC
Attrezzature idrauliche

Centro di assistenza,
revisione e taratura
regolatori di giri

WOODWARD

RE
REGULATEURS EURO

ZEXEL- DIESEL KIKI
DAIHATSU - etc

OVERSPEED
Centro di revisione e
taratura



Revisione gruppi di
cogenerazione

Forniture ricambi per
attrezzature tecniche

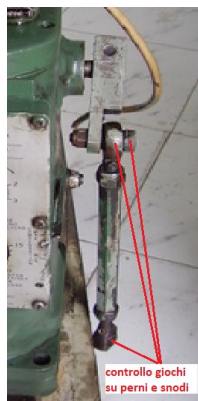


Fig.1

Procedere con le seguenti operazioni:

- Mettere la guarnizione della base sul piano di appoggio tra regolatore e motore.
- Presentare quindi il regolatore con cautela badando a non spostare la guarnizione e soprattutto ad accoppiare dolcemente l'albero di comando del regolatore con la relativa boccola di trascinamento o l'ingranaggio conico.
- Accertarsi che la sotto-base del regolatore e il relativo piano di appoggio sul motore, vengano a contatto senza forzature.
- Mettere le quattro viti di fissaggio della base del regolatore avvicinandole sino al contatto e stringendole appena.
- Riempire il regolatore di olio sino a livello.
- Collegare il connettore elettrico.
- Far ruotare il motore col viradore e nel mentre stringere a croce le quattro viti di fissaggio base del regolatore.
- Con leva di collegamento tra regolatore e pompe combustibile scollegata dal regolatore e quindi collegata all'altra estremità verso le pompe, allineare il regolatore ed il sistema di iniezione nel seguente modo:
 - A. Ruotare l'albero terminale (millerighe) del regolatore sino a portare l'indice del carico in Pos. "0" e badare che non si sposti mai da tale posizione.
 - B. Portare il treno delle pompe combustibile in posizione di "zero" e badare che non si sposti mai da tale posizione.
 - C. Facendo attenzione che non avvenga alcuna variazione alle condizioni dei punti "A" e "B", collegare la leva all'albero terminale del regolatore e serrare.

D. Verificare che l'indice dello speed setting sia in una posizione tra 0 e 3. Se del caso, ruotare in senso antiorario la manopola dello speed setting (Fig.2), abbassando lo speed setting portando l'indice in una di tali posizioni.

ENERPAC

Attrezzature idrauliche

Centro di assistenza, revisione e taratura regolatori di giri



WOODWARD



ZEXEL- DIESEL KIKI
 DAIHATSU - etc

OVERSPEED
 Centro di revisione e taratura

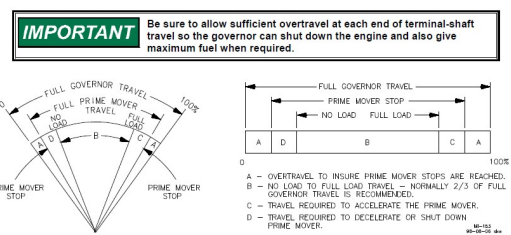


Revisione gruppi di cogenerazione

Forniture ricambi per attrezzature tecniche



Fig.2



Avviare il motore (prima di avviare tenere in considerazione l'eventualità di un errato allineamento e predisporre per arrestare manualmente il motore in caso di accelerazione eccessiva).

⚠ Il regolatore di giri non è un sistema di protezione da fuori giri (overspeed)

Ad avviamento avvenuto, con motore senza carico, l'indice di carico sul regolatore (vedere Fig.2) dovrà stabilirsi in una posizione tra 1 e 2, diversamente dovrà essere corretto agendo sul tornichetto (vedere tornichetto Fig.1) in modo che tale posizione sia ottenuta.

Se il sistema risulterà instabile e i precedenti punti 1 e 3 saranno stati rispettati, controllare la posizione della valvola a spillo, chiudendola gradualmente sino al raggiungimento della stabilità. La valvola a spillo non dovrà mai essere chiusa completamente e permanere in una posizione tra 1/2 e 1/8 di giro.

N.B. Un video-tutorial dedicato alla calibrazione della valvola a spillo è disponibile nel sito WEB SIRTEC: WWW.SIRTEC.COM

Al completamento delle suddette impostazioni, con motore in moto, eseguire quanto segue:

- Ruotare manualmente in senso orario la manopola dello Speed Setting (Fig.2), per aumentarne l'impostazione sino al raggiungimento approssimato dei giri nominali.
- Quindi da remoto, da pannello di controllo, comandare il motorino variagiri per affinare la frequenza necessaria alla messa sotto carico o alla sincronizzazione per eseguire il parallelo.